

Компонент ОПОП
Специальность:
26.05.07 Эксплуатация судового электрооборудования и средств автоматики
наименование ОПОП
Специализация:
Эксплуатация судового электрооборудования и средств автоматики
Б1.В.08
шифр дисциплины

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

**Дисциплины
(модуля)**

Основы судового электропривода

Разработчик (и):
Капустин А.Н.
ФИО

доцент
должность

К.Т.Н.
ученая степень,
звание

Утверждено на заседании кафедры
Электрооборудования судов
наименование кафедры
протокол № 1 от 28.09.2023 г.

Заведующий кафедрой
Электрооборудования судов



подпись

Власов А.Б.
ФИО

**Мурманск
2023**

Пояснительная записка

Объем дисциплины 2 з.е.

- 1. Результаты обучения по дисциплине (модулю), соотнесенные с индикаторами достижения компетенций, установленными образовательной программой**

Компетенции	Индикаторы достижения компетенций¹	Результаты обучения по дисциплине (модулю)	Соответствие Кодексу ПДНВ¹
<p>ПК-7 Способен осуществлять безопасное техническое использование, техническое обслуживание, техническое обслуживание, диагностирование и ремонт электрооборудования и средств автоматики судовых палубных механизмов и грузоподъемных устройств в соответствии с международными и национальными требованиями</p>	<p>ПК-7.1. Умеет осуществлять безопасное техническое использование электрооборудования и средств автоматики судовых палубных механизмов и грузоподъемных устройств в соответствии с международными и национальными требованиями; ПК-7.2. Умеет осуществлять безопасное техническое обслуживание электрооборудования и средств автоматики судовых палубных механизмов и грузоподъемных устройств в соответствии с международными и национальными требованиями; ПК-7.3. Умеет осуществлять безопасное диагностирование и ремонт электрооборудования и средств автоматики судовых палубных механизмов и грузоподъемных устройств в соответствии с международными и национальными требованиями;</p>		<p>Таблица АШ/6</p> <p>Функция: Электрооборудование, электронная аппаратура и системы управления на уровне эксплуатации (Таблица АШ/6) Техническое обслуживание и ремонт на уровне эксплуатации.</p>

	ными и национальными требованиями;		
ПК-9 Способен устанавливать причины отказов судового и берегового электрооборудования и средств автоматики, определять и осуществлять мероприятия по их предотвращению	ПК-9.1. Умеет устанавливать и определять причины отказов судового и берегового электрооборудования и средств автоматики; ПК-9.2. Владеет методами определять причины отказов судового и берегового электрооборудования и средств автоматики; ПК-9.3. Умеет осуществлять мероприятия для предотвращения причины отказов судового и берегового электрооборудования и средств автоматики;		Таблица АШ/6 Функция: Электрооборудование, электронная аппаратура и системы управления на уровне эксплуатации (Таблица АШ/6) Техническое обслуживание и ремонт на уровне эксплуатации.

2. Содержание дисциплины (модуля)

Назначение курса и его связь со смежными дисциплинами. Структура курса. Определение понятия «электропривод». Краткая история развития электрического привода. Основные тенденции в развитии современного электрического привода. Гармоничные сочетания механических характеристик электропривода и нагрузочных характеристик рабочих механизмов, требующие способности генерировать новые идеи, выявлять проблемы, связанные с реализацией профессиональных функций, формулировать задачи и намечать пути исследования. Способность и готовность к самостоятельному обучению в новых условиях производственной деятельности с умением установления приоритетов для достижения цели в разумное время. Аппаратура и схемы управления электрическим приводом. Контактные аппараты постоянного и переменного тока. Универсальные контакторы и контакторы с выдержкой времени (таймтакторы). Реле. Конструктивные особенности реле и их использование в приводах. Пускорегулирующая аппаратура. Пусковые и пускорегулирующие реостаты, их конструкция и методы их выбора по каталогу. Контроллеры и командоконтроллеры. Командоаппараты. Тормозные электромагниты и толкатели. Изображения и обозначения элементов схем управления электроприводами по ГОСТу. Принципы автоматического управления пуском электродвигателей. Типовые схемы управления электроприводами постоянного и переменного тока. Микропроцессорные системы управления электроприводами. Понятия о программируемых контроллерах. Вопросы выбора и эксплуатации электрической аппаратуры и схем управления электроприводов с точки зрения обеспечения безопасности мореплавания. Знание требований по безопасности для работы с судовыми электрическими системами, включая безопасное включение электрического оборудования, требуемое для выдачи персоналу разрешения на работу с таким оборудованием. Общие свойства и механика электрического привода. Управление движением электропривода. Силы и моменты, статические и динамические, движущие и сопротивления. Момент инерции и маховый момент. Способы определения величин

ны махового момента. Приведение к одной оси статических моментов и моментов инерции. Приведение поступательного движения к вращательному и обратно. Анализ уравнения движения привода и его элементов. Общая характеристика установившихся и переходных режимов работы электропривода. Понятие об устойчивом равновесии системы. Механические характеристики электроприводов. Механические и электромеханические характеристики электрических двигателей. Естественные и искусственные механические характеристики. Понятие «жесткости» и «крутизны» характеристик производственных механизмов. Совместная механическая характеристика электродвигателя и производственного механизма. Критерии устойчивости установившихся режимов. Механические характеристики приводов с электродвигателями постоянного тока. Искусственные механические характеристики при изменении подводимого к двигателю напряжения, изменении магнитного потока и введении резисторов в цепь якоря. Пуск двигателя постоянного тока и расчет сопротивлений ступеней пускового реостата. Способы торможения электроприводов постоянного тока. Экономическое сравнение способов торможения. Обобщенное рассмотрение возможных режимов работы двигателей постоянного тока и их механических характеристик в различных режимах работы. Соотношение понятий «скорость» и «частота вращения», и применение этих понятий в электроприводе. Классификация различных способов регулирования скорости электропривода. Способы регулирования скорости электроприводов с двигателями постоянного тока изменением сопротивления в цепи якоря и магнитного потока. Получение «ползучих» скоростей. Особенности регулирования электроприводов с двигателями последовательного и смешанного возбуждения. Принципы импульсного регулирования. Механические характеристики электроприводов с асинхронными двигателями. Аналитические выражения механической характеристики. Влияние на вид механической характеристики асинхронного двигателя изменения подводимого напряжения, частоты и сопротивлений в цепях ротора – статора. Расчет сопротивлений ступеней пускового реостата. Различные способы торможения электроприводов с асинхронными двигателями. Оценка каждого способа с точки зрения преобразования энергии, эффективности и экономичности торможения и целесообразности его использования. Общие вопросы регулирования скорости электроприводов с асинхронными двигателями. Регулирование скорости изменением подводимого напряжения, включением резисторов в цепь статора и ротора, изменением частоты тока и переключением числа пар полюсов. Регулирование скорости с помощью дросселей, импульсный метод регулирования и регулирование скорости в каскадных схемах включения асинхронных двигателей. Экономическое сравнение различных способов регулирования скорости электроприводов с асинхронными двигателями. Механические характеристики в приводах с синхронными двигателями. Механическая и угловая характеристики синхронного двигателя. Способы пуска и регулирования скорости. Тормозные режимы работы синхронных двигателей их осуществление и сравнительная оценка. Электропривод системы генератор – двигатель. Разновидности привода. Схемы для расширения пределов регулирования скорости привода и получения механических характеристик типа «экскаваторной». Способы построения характеристик для различных систем генератор двигатель. Область применения электропривода. Вентильный электропривод. Основные типы электроприводов и их сравнительная оценка. Вентильные преобразователи электрической энергии. Работы преобразователя частоты. Неуправляемого и управляемого вентильных преобразователей на электромашинную нагрузку. Внешние характеристики и режимы работы вентильных преобразователей. Способы реверсирования электропривода и работы его в рекуперативном режиме. Механические характеристики вентильных электроприводов, их построение и сравнительная оценка. Сравнительный анализ различных электроприводов с точки зрения вида регулировочных характеристик, плавности и диапазоне регулирования, допустимых нагрузок и экономических показателей. Вопросы пожарной безопасности при эксплуатации электроприводов в пусковых и регулировочных режимах. Умение осуществлять техническое обслуживание и ремонт оборудования электрических систем, распределительных щитов, электромоторов, генераторов переменного и постоянного тока. Умение обнаруживать не-

исправности в электросетях судовых электроприводов, устанавливать места неисправностей и принимать меры по предотвращению повреждений. Переходные процессы в электроприводах. Общая характеристика и сущность переходных процессов в электроприводе. Необходимость исследования переходных процессов для проектирования, настройки и эксплуатации электроприводов. Виды инерции. Методы исследования переходных процессов. Линейные и нелинейные системы. Механические переходные процессы. Особенности рассмотрения механических переходных процессов. Условия и допущения, при которых ведется исследование. Продолжительность переходного процесса и характер изменения скорости, тока и момента при пуске электроприводов. Электромеханическая постоянная времени и ее физический смысл. Переходные процессы при торможении электроприводов с двигателями постоянного и переменного тока. Продолжительность и характер протекания механического переходного процесса при сложном законе изменения избыточного момента. Графические и графоаналитические методы исследования переходных процессов. Особенности исследования переходных процессов в электроприводах с двигателями последовательного и смешанного возбуждения. Электромеханические переходные процессы. Электромагнитная постоянная времени и ее связь с основными расчетными и конструктивными параметрами электрических машин. Исследование переходных процессов с учетом электромагнитной инерции цепи якоря. Переходные процессы в цепях возбуждения электрических машин. Форсирование переходных процессов. Переходные процессы в сложных системах электропривода. Особенности расчета переходных процессов в вентильном электроприводе. Понятие о физическом и математическом моделировании работы электроприводов. Энергетика переходных процессов. Расход и потери энергии при пуске электроприводов с двигателями постоянного и переменного тока. Потери энергии в тормозных режимах электроприводов. Способы уменьшения потерь энергии в переходных процессах. Выбор электрических двигателей для приводов. Общие сведения по проектированию электроприводов. Этапы проектирования. Надежность и экономичность проектируемого электропривода. Особенности проектирования электроприводов для судов. Нагрузка диаграммы. Классификация нагрузочных диаграмм и методы их построения. Режимы работы двигателей электроприводов. Нагрев электродвигателей. Значение нагрева при выборе электрических машин. Номинальные режимы работы двигателей. Нагрев и охлаждение в этих режимах. Постоянная времени нагрева и охлаждения. Влияние нагрева на срок службы изоляции электрических машин. Определение мощности и выбор двигателя. Определение мощности двигателей методом средних потерь. Метод среднеквадратичных значений тока, момента и мощности. Применение формул среднеквадратичных величин в практических расчетах. Пересчет мощности двигателя на температуру окружающей среды, отличную от стандартной. Выбор двигателей и способы их проверок. Вопросы эксплуатации двигателей в электроприводах. Новейшие достижения и тенденции в развитии электроприводов. Новинки литературы по курсу. Рекомендации учащимся по совершенствованию знаний в их будущей практической деятельности.

3. Перечень учебно-методического обеспечения дисциплины (модуля)

- мультимедийные презентационные материалы по дисциплине (модулю) представлены в электронном курсе в ЭИОС МАУ;
- методические указания к выполнению практических, самостоятельных, контрольных работ представлены в электронном курсе в ЭИОС МАУ;
- методические материалы для обучающихся по освоению дисциплины (модуля) представлены на официальном сайте МАУ в разделе «Информация по образовательным программам, в том числе адаптированным».

Капустин А.Н. «Судовые и промышленные электроприводы и оборудование» Сборник методических указаний к выполнению курсовых проектов и работ, РГЗ, лабораторных и самостоя-

тельных работ. Мурманск: Изд-во МГТУ. 2019. Электронный вариант.

В состав сборника входят следующие методические указания, относящиеся к дисциплине «Основы судового электропривода»:

1.1. Методические указания по выполнению лабораторных работ по дисциплине "Тиристорный электропривод".

1.2. Методические указания по выполнению лабораторных работ по дисциплине « Судовые автоматизированные электроприводы » .

1.3. Методические указания по выполнению лабораторных работ по дисциплине « Теория электропривода » (Основы электропривода).

1.4. Методические указания к выполнению курсовых проектов по дисциплине «Судовой Автоматизированный Электропривод».

1.5. Методические указания к выполнению курсовых проектов по дисциплине «Тиристорные ЭП ».

1.6. Методические указания к выполнению РГЗ для студентов направления 15.03.04. «Автоматизация технологических процессов и производств».

1.7. Методические рекомендации по самостоятельной работе курсантов(студентов) по дисциплине « Теория электропривода » .

1.8. Методические указания к практическим занятиям по дисциплине: «Судовые электроприводы»

1.9. Методические указания к практическим занятиям по дисциплине « Теория электропривода».

1.10. Методические указания к практическим занятиям по курсу: «Судовой автоматизированный электропривод».

4. Фонд оценочных средств по дисциплине (модулю)

Является отдельным компонентом образовательной программы, разработан в форме отдельного документа, представлен на официальном сайте МАУ в разделе «Информация по образовательным программам, в том числе адаптированным». ФОС включает в себя:

- перечень компетенций с указанием этапов их формирования в процессе освоения дисциплины (модуля);
- задания текущего контроля;
- задания промежуточной аттестации;
- задания внутренней оценки качества образования.

5. Перечень основной и дополнительной учебной литературы (печатные издания, электронные учебные издания и (или) ресурсы электронно-библиотечных систем)

Основная литература

1. Капустин А.Н. Власов А.Б. Судовые электроприводы. Часть 1. Основы судового электропривода. Мурманск: Изд-во МГТУ, 2018.-244с.
2. Капустин А.Н. Судовые и промышленные электроприводы и оборудование». Сборник методических указаний к выполнению курсовых проектов и работ, РГЗ, лабораторных и самостоятельных работ. Мурманск: Изд-во МГТУ. 2019. Электронный вариант.
3. Судовые электроприводы: Справочник. В 2 т. /А.П.Богославский. Е.М. Певзнер, И.Р. Фрейдзон, А.Г. Яуре. – Л.: Судостроение, 1993.
4. Быховский Б.И., Шеинцев Е.А. Электроприводы ваерных и траловых лебедок. – М.: Лег. и пищ. пром-сть. 1981. – 208 с.
5. Бабаев А.М., Ягодкин В.Я. Автоматизированные судовые электроприводы. М. Транспорт, 1986 -448 с.
6. Фесенко В.И. Автоматизированные судовые электроприводы.-М.:1983.-376 с.
7. Чекунов К.А.. Теория судового электропривода, Л.: Судостроение, 1982.
8. Model Course 3.04: Survey of Electrical Installations. Model course developed under the IMO-IACS Programme [Электронный ресурс] / IMO. - Электрон. текстовые дан. (1 файл : 3,95 Мб). - London : IMO, 2004. - Загл. с титул. экрана. - Доступ к файлу в ауд. 227 В. - ISBN 978-82-801-0036-5. Модельный курс 3.04: Обзор электроустановок. Модельный курс, разработанный в рамках программы ИМО-МАКО
9. Model Course 7.08: Electro-technical Officer [Электронный ресурс] / IMO. - Электрон. текстовые дан. (1 файл : 4,21 Мб). - London : IMO, 2014. - Загл. с титул. экрана. - Доступ к файлу в ауд. 227 В. - ISBN 978-82-801-1580-2. Модельный курс 7.08: Электротехнический сотрудник

Дополнительная литература

10. Комплектные тиристорные электроприводы: Справочник. – М.: Энергоатомиздат, 1988. – 319 с.
11. Москаленко В.В. Автоматизированный электропривод: учебник для вузов. – М.: Энергоатомиздат; 1986. – 416 с.
12. Чиликин М.Г., Ключев В.И., Сандлер А.С. Теория автоматизированного электропривода: Учебное пособие для вузов. – М.: Энергия, 1979. – 616 с.
13. Сиверс П.Л. Судовые электроприводы. –М.: Транспорт, 1975.
14. Правила технической эксплуатации судового электрооборудования. – Л.: Гипрорыбфлот, 1987.
15. Васильев В.Н. Карауш Н.Я. Эксплуатация судового электропривода. –М.: Транспорт, 1985.

Справочные системы

[Электронно-библиотечная система "Издательство "Лань"](http://e.lanbook.com)

<http://e.lanbook.com>

[Электронно-библиотечная система "Университетская библиотека онлайн"](http://biblioclub.ru)

<http://biblioclub.ru>

[Электронная библиотечная система "Консультант студента"](http://www.studentlibrary.ru/book/ISBN9785976518940.html)

<http://www.studentlibrary.ru/book/ISBN9785976518940.html>

[Электронно-библиотечная система "БиблиоРоссика"](http://www.bibliorossica.com)

<http://www.bibliorossica.com>

[Электронно-библиотечная система "ibooks.ru"](http://ibooks.ru)

<http://ibooks.ru>

7. Перечень лицензионного и свободно распространяемого программного обеспечения, в том числе отечественного производства

1. Программные продукты Microsoft (подписка на образовательные лицензии, сетевые версии), участие в академической программе Microsoft Azure Dev Tools for Teaching (с февраля 2019 г., ранее Microsoft Imagine, ранее Microsoft DreamSpark, ранее Microsoft MSDN Academic Alliance). Подписки действительны по 10.12.2019 (счет-фактура №IM22116 от 12.11.2018, счет №9552401799 от 10.12.2018);
2. Офисный пакет Microsoft Office 2007 Russian Academic OPEN, лицензия № 45676388 от 08.07.2009 (договор №32/224 от 14.07.2009);
3. MathWorks MATLAB 2010 (сетевая версия) License Number 619865 от 11.12.2009 (договор №32/356 от 10.12.2009);
4. PascalABC.NET версия 2.2, сборка 903 (23.04.2015) бесплатная некоммерческая лицензия;
5. Lazarus 1.2.6, версия FPC 2.6.4, ревизия SVN 46529, Лицензия: GNU GPL v.2.0/GNU LGPL v. 2.1;
6. Scilab-5.5.2 GNU General Public License (GPL) v.2.0;
7. КОМПАС-3D LT V12, бесплатная некоммерческая версия.

8. Обеспечение освоения дисциплины лиц с инвалидностью и ОВЗ

Обучающиеся из числа инвалидов и лиц с ОВЗ обеспечиваются печатными и (или) электронными образовательными ресурсами в формах, адаптированных к ограничениям их здоровья.

9. Материально-техническое обеспечение дисциплины (модуля) представлено в приложении к ОПОП «Материально-технические условия реализации образовательной программы» и включает:

- учебные аудитории для проведения учебных занятий, предусмотренных программой специалитета, оснащенные оборудованием и техническими средствами обучения;

- помещения для самостоятельной работы обучающихся, оснащенные компьютерной техникой с возможностью подключения к сети «Интернет» и обеспечением доступа к электронной информационно-образовательной среде МАУ;

10. Распределение трудоемкости по видам учебной деятельности

Таблица 1 - Распределение трудоемкости

Вид учебной нагрузки	Распределение трудоемкости дисциплины по формам обучения											
	Очная				Очно-заочная				Заочная			
	Семестр/Курс			Всего часов	Семестр			Всего часов	Семестр/Курс			Всего часов
	6/3	-	-						7/4	-	-	
Лекции	10	-	-	10					4			4
Практические работы	12	-	-	12					4			4

Лабораторные работы	14			14						4			4
Курсовая работа	-	-	-	-						-	-	-	-
Самостоятельная работа	36	-	-	36						56			56
Подготовка к промежуточной аттестации										4	-	-	4
Всего часов по дисциплине	72	-	-	-						72	-	-	72

Формы промежуточной аттестации и текущего контроля

Семестр	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
Экзамен												
Зачет/зачет с оценкой					+							
Курсовая работа (проект)												
Количество расчетно-графических работ					1							
Количество контрольных работ												
Количество рефератов												
Количество эссе												

Перечень лабораторных работ Перечень лабораторных работ

№ п/п	Темы лабораторных работ
1	2
1.	Вводная работа. Знакомство с элементами релейно-контакторных схем управления электроприводами. Реле, контакторы, АВ, сельсины
2.	Типовые узлы релейно-контакторных схем управления электроприводами.
3.	Регулирование частоты двигателя постоянного тока с параллельным возбуждением .
4.	Контроллерная система управления двухскоростным двигателем серии МАП .
5.	Судовые автоматизированные электроприводы

Перечень практических работ

№ п\п	Наименование практических работ
1	2
1.	Правила ТБ в лабораториях кафедры. Назначение и функции электропривода(ЭП).Общая структура ЭП. Групповой, индивидуальный, взаимосвязанный ЭП. Автоматизированный ЭП. Типовые узлы контактных и бесконтактных схем управления ЭП.
2.	Механика ЭП. Схемы механической части системы электродвигатель-рабочая машина. Силы и моменты, действующие в ЭП(активные и реактивные).Приведение моментов сопротивления, моментов инерции к валу двигателя. Основное уравнение движения ЭП.
3.	Электромеханические свойства и характеристики электродвигателей(ЭД) постоянного тока. Схемы включения их(параллельное, последовательное, смешанное). Естественные и искусственные механические х-ки. Тормозные режимы (рекуперативное торможение, противовключение, динамическое торможение).
4.	Электромеханические свойства и характеристики ЭД переменного тока. Естественные и искусственные х-ки асинхронных ЭД. Тормозные режимы асинхронных ЭД (рекуперативное торможение, противовключение, динамическое торможение)
5	. Основы выбора двигателей по мощности. Нагрузочные диаграммы ЭП.Классификация режимов работы двигателей по условиям нагрева (продолжительный, кратковременный, повторно- кратковременный).Выбор мощности ЭД для различных режимов работы, проверка их на нагрев и перегрузочную способность .
6	Регулирование координат ЭП. Основные показатели способов регулирования координат ЭП: точность, диапазон, плавность, экономичность
7	Регулируемый ЭП постоянного тока. Реостатное регулирование. Схемы выпрямления, Способы регулирования напряжения. Система генератор-двигатель.
8	Регулируемый ЭП переменного тока. Реостатное регулирование. Регулирование скорости асинхронного двигателя путем изменения числа пар полюсов. Импульсное регулирование, частотное регулирование
9	. Типовые узлы контактных и бесконтактных схем управления ЭП. Основные характеристики судовых ЭП: насосы, компрессоры, подъемно-транспортные установки(лифты, краны, лебедки и др.)
10	Расчет судовых электроприводов с частотным управлением

Перечень примерных тем РГР

- 1.Расчет механических характеристик электропривода постоянного тока.
2. Расчет механических характеристик электропривода переменного тока.
- 3.Расчет мощности двигателей переменного тока.